PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-095663

(43)Date of publication of application: 02.04.2002

(51)Int.Cl. -

A61B 10/00 G01B 11/24 G01N 21/17 GO1N 21/64

(21)Application number : 2000-292105

(71)Applicant: FUJI PHOTO FILM CO LTD

(22)Date of filing:

26.09.2000

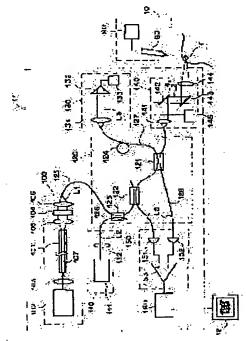
(72)Inventor: TOIDA MASAHIRO

(54) METHOD OF ACQUIRING OPTICAL TOMOGRAPHIC IMAGE OF SENTINEL LYMPH NODE AND ITS DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To acquire cell images to use for pathologic diagnosis without removing Sentinel Lymph Node where a tumor metastasizes first in case of spreading to a lymph node by metastasis.

SOLUTION: Gamma ray is emitted from radioisotope injected around a tumor in advance, and Sentinel Lymph Node 1 is detected by measuring amount of gamma ray with a gamma probe 80. Low coherence light L1 with 1.4 um of coherence length projected from a light source 100 of Optical Coherence Tomography 11 is divided into a signal beam L4 and a reference beam L3 by a fiber combination optical system 120. The signal beam L2 is irradiated to detected Sentinel Lymph Node 1, and the frequency of the reference beam L3 is shifted to a frequency slightly different from that of the signal beam L4. A light when the signal beam L4 reflects at a predetermined depth of the Sentinel Lymph Node 1 is interfered with the reference beam L3. Intensity of the interference light is measured at a balance detecting



part 150, and cell images of the Sentinel Lymph Node of ultra-high resolution optical tomographic images are acquired.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

12.09.2005

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (J P) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特期2002-95663 (P2002-95663A)

(43)公開日 平成14年4月2日(2002.4.2)

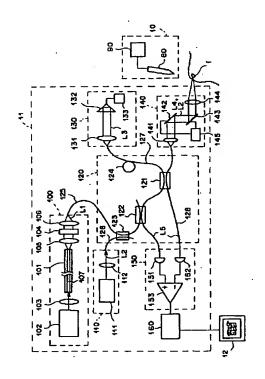
(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	F I	テーマコード(参考)		
•	10/00	997\1017.d	A 6 1 B 10/00	E 2F065		
A 6 1 B	10/00		A01B 10/00	T 2G043		
			0.0 1 37 . 01/17			
G 0 1 B			G01N 21/17	*		
G01N	21/17	6 3 0	21/64 G01B 11/24	F		
	21/64		В			
			審查請求 未請	前求 請求項の数7 OL (全 11 頁)		
(21)出願番号		特顧2000-292105(P2000-292105)	(71)出願人 000	000005201		
			富士	と写真フイルム株式会社		
(22)出願日		平成12年9月26日(2000.9.26)	神系	河県南足柄市中沼210番地		
		, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	(72)発明者 戸井	戸井田 昌宏		
				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
			1	写真フイルム株式会社内		
				073184		
			(1.4) (4.2)	聖士 柳田 征史 (外1名)		
			77.5			
		•				
				最終官に続く		

(54) 【発明の名称】 センチネルリンパ節光断層画像取得方法および装置

(57) 【要約】

【課題】 腫瘍がリンパ節に転移する場合に最初に転移 するリンパ節であるセンチネルリンパ節を切除すること なく、病理診断に用いる細胞画像を取得する。

【解決手段】 予め腫瘍周囲に注入されたラジオアイソ トープから放射されるガンマ線量をガンマプローブ80に より測定することによりセンチネルリンパ節1を検出 し、OCT (Optical Coherrence Tomography) 部11の 光源部100 から射出されたコヒーレンス長1.4µmの低 コヒーレンス光L1をファイバ結合光学系120で信号光L4 と参照光L3に分割し、その信号光L2を検出されたセンチ ネルリンパ節1に照射し、参照光L3の周波数を信号光L4 と僅かな周波数差を有する周波数にシフトし、信号光L4 のセンチネルリンパ節1の所定の深部からの反射光とシ フトされた参照光L3とを干渉させ、バランス差分検出部 150 で、干渉光の干渉光強度を測定して、センチネルリ ンパ節の細胞画像である超高分解能光断層画像を取得す る。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 生体の病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を検出し、コヒーレンス長5μm以下の低コヒーレンス光である信号光で、前記検出されたセンチネルリンパ節を走査し、該センチネルリンパ節の所定深度からの反射光と、前記信号光と僅かな周波数差を有する参照光との干渉を用いて、前記センチネルリンパ節の超高分解能光断層画像を取得することを特徴とするセンチネルリンパ節光断層画像取得方法。

【請求項2】 前記センチネルリンパ節の検出を、近赤外波長帯域近傍の蛍光を発する近赤外蛍光色素が予め注入された病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を含む生体観察部に対し、前記近赤外蛍光色素の励起波長帯域にある励起光を照射し、前記生体観察部の前記近赤外蛍光色素から発せられる近赤外波長帯域近傍の蛍光による像を撮像して得られた蛍光像に基づいて行うことを特徴とする請求項1記載のセンチネルリンパ節光断層画像取得方法。

【請求項3】 前記蛍光像に基づいて検出された前記センチネルリンパ節の位置に、前記信号光の走査位置を一致させることを特徴とする請求項2記載のセンチネルリンパ節光断層画像取得方法。

【請求項4】 生体の病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を検出するセンチネルリンパ節検出手段と、コヒーレンス長5μm以下の低コヒーレンス光である信号光で、前記検出されたセンチネルリンパ節を走査し、該センチネルリンパ節の所定部からの反射光と、前記信号光と僅かな周波数差を有する参照光との干渉を用いて、前記センチネルリンパ節の超高分解能光断層画像を取得する〇CT手段とを備えたことを特徴とするセンチネルリンパ節光断層画像取得装置。

【請求項5】 前記センチネルリンパ節検出手段が、近赤外波長帯域近傍の蛍光を発する近赤外蛍光色素が予め注入された病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を含む生体観察部に対し、前記近赤外蛍光色素の励起波長帯域にある励起光を照射する励起光照射手段と、前記生体観察部から発せられる近赤外波長帯域近傍の蛍光による像を撮像する撮像手段と、該撮像手段で撮像された蛍光像に基づいてセンチネルリンパ節を検出する検出手段とからなるものであることを特徴とする請求項4記載のセンチネルリンパ節光断層画像取得装置。

【請求項6】 前記〇CT手段が、前記検出手段により 蛍光像に基づいて検出されたセンチネルリンパ節の位置 に、前記信号光の走査位置を一致させる走査位置制御手 段を有するものであることを特徴とする請求項5記載の センチネルリンパ節光断層画像取得装置。

【請求項7】 前記低コヒーレンス光の波長が、600 m以上1700 m以下であることを特徴とする請求項4から6いずれか1項記載のセンチネルリンパ節光断層画像取得装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、センチネルリンパ節光断層画像取得方法および装置に関し、詳しくは腫瘍の5の原発巣からリンパ管に入った腫瘍細胞が最初に到達するリンパ節であるセンチネルリンパ節(Sentinel Lymph Node)を検出し、このセンチネルリンパ節の光断層画像を取得する方法および装置に関する。

[0002]

10 【従来の技術】近年早期癌の発見率が向上し、早期癌の 切除手術が頻繁に行われている。一般に早期癌の手術に おいては根治を目的とし、病変部に加え病変部の周囲に 存在する転移が疑われる複数個のリンパ節を切除するこ とが多い。また手術後に切除したリンパ節の病理検査を 行い、リンパ節への転移の有無を確認し、手術後の治療 方針などを決定している。

【0003】手術段階においては、リンパ節への転移の 有無が不明であるため、病変部周囲に存在する複数個の リンパ節を切除するため、患者の負担は大きい。また、

20 例えば早期乳癌においては、リンパ節への転移比率は20%程度であり、実際には、転移していない80%の患者にとっては、無用なリンパ節切除が行われたことになる。

【0004】近年、患者のQOL (Quality of Life) 25 および癌切除手術における根治性の両立が求められ、そのための手法のひとつとして、無用なリンパ節切除を防ぐ、センチネルノードナビゲーションサージェリー (Sentinel Node Navigation Surgery)が注目されている。 以下簡単にセンチネルノードナビゲーションサージェリ 30 一について説明する。

【0005】癌がリンパ節に転移する場合には、ランダムに転移が生じることはなく、一定のパターンに従って、病変部からリンパ管を経て、リンパ節に転移することが、最近の研究により解明されている。癌の原発巣からリンパ管に入った癌細胞が最初に到達するリンパ節をセンチネルリンパ節(Sentinel Lymph Node)という。癌がリンパ節に転移している場合には、必ずセンチネルリンパ節に転移があると考えられる。

【0006】そのため、早期癌における癌切除手術中40 に、センチネルリンパ節を見つけ、このセンチネルリンパ節を切除して病理標本を作製し、迅速病理検査を行うことにより、リンパ節への転移の有無を判定することができる。

【0007】センチネルリンパ節に癌が転移していない 45 場合には、残りのリンパ節の切除は不用となる。センチ ネルリンパ節に癌が転移している場合には、転移状況に 応じて、病変部周囲の複数個のリンパ節を切除する。

【0008】このセンチネルノードナビゲーションサージェリーを行なうことにより、リンパ節に癌が転移して 50 いない患者においては、無用なリンパ節切除が行われる ことがなく、負担が少なくなる。また、乳癌に限らず、 消化器などの開腹手術やあるいは腹腔鏡を用いた手術な どにも適用されている。

【0009】従来のセンチネルリンパ節の検出方法としては、癌切除手術直前に青色色素を癌周囲に経皮的または内視鏡を使用して局注し、青色に染まったセンチネルリンパ節を目視により検出する色素法や、ラジオアイソトープをトレーサとして使用したRI法が知られている。

【0010】RI法では、手術前日にラジオアイソトープを癌の周囲に、経皮的にまたは内視鏡を使用して、局注する。注入されたラジオアイソトープは、注入部位よりリンパ管に移行し、一定時間の間センチネルリンパ節に留まる。ラジオアイソトープを注入の数時間後に、リンフォシンチグラフィーを行い、おおまかな位置をマーキングし、癌の切除手術の際に、その位置を切開し、ガンマプロープを用いて、切開位置周辺のリンパ節から放射されるガンマ線量を検出し、放射しているガンマ線量のもっとも多いリンパ節をセンチネルリンパ節として検出する。

【0011】また、近年、蛍光色素を用いて病変組織を検出する蛍光色素法が提案されている。例えば、本出願人により出願された特願2000-124600 には、シアニン系色素を生体に投与し、励起光を照射することにより、病変部を検出する具体的なセンチネルリンパ検出装置が記載されている。

[0012]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従 来のセンチネルノードナビゲーションサージェリーにお いては、センチネルリンパ節への転移の有無を判定する 際に、センチネルリンパ節を切除し病理標本を作製し、 その細胞画像を観察することにより即時病理検査を行っ ていた。上記に記載したように、例えば早期乳癌におい ては、リンパ節への転移比率は20%程度であり、実際 には、転移していない80%の患者にとっては、切除す る必要のないセンチネルリンパ節の切除が行われたこと になる。近年、患者のQOLをさらに向上させるために は、センチネルリンパ節を切除することなく、病理診断 を行うことが望まれているが、上記従来のセンチネルリ ンパ節検出装置においては、センチネルリンパ節の検出 方法を開示するのみで、センチネルリンパ節を切除する ことなく、病理診断を行う方法および装置に関しては、 全く言及されていない。

【0013】本発明は上記事情に鑑みてなされたものであり、センチネルリンパ節を切除することなく、病理診断に用いるセンチネルリンパ節の細胞画像を取得することのできるセンチネルリンパ節光断層画像取得方法および装置を提供することを目的とするものである。

[0014]

【課題を解決するための手段】本発明によるセンチネル

リンパ節光断層画像取得方法は、生体の病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を検出し、コヒーレンス長5μm以下の低コヒーレンス光である信号光で、前記検出されたセンチネルリンパ節を走査し、該センチネルリンパ節の所定深度からの反射光と、前記信号光と僅かな周波数差を有する参照光との干渉を用いて、前記センチネルリンパ節の超高分解能光断層画像を取得することを特徴とする。

【0015】また、上記センチネルリンパ節の検出は、 近赤外波長帯域近傍の蛍光を発する近赤外蛍光色素が予め注入された病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を含む生体観察部に対し、近赤外蛍光色素の励起波長帯域にある励起光を照射し、生体観察部の近赤外蛍光色素から発せられる近赤外波長帯域近傍の蛍光による像を撮りで得られた蛍光像に基づいて行うものでもよいが、これに限定されるものではなく、青色色素などを用いた色素法や、ラジオアイソトープをトレーサとして用いたIR法など如何なるものでもよい。

【0016】ここで、センチネルリンパ節の検出を「近 赤外波長帯域近傍の蛍光による像を撮像して得られた蛍 光像に基づいて行う」とは、例えば近赤外波長帯域近傍 の蛍光像の画素毎の蛍光強度を、画像処理により比較 し、最も蛍光強度が大きい画素をセンチネルリンパ節と 見なす方法や、あるいは蛍光像を蛍光強度を階調で表し た可視像に変換し、この可視像から目視によりセンチネ ルリンパ節を検出する方法などがある。

【0017】さらに、上記蛍光像に基づいて検出された センチネルリンパ節の位置に信号光の走査位置を一致さ せてもよい。ここで、「蛍光像に基づいて検出されたセ ンチネルリンパ節の位置に信号光の走査位置を一致させ る」とは、信号光の走査位置を定める手動操作を不要と し、自動的に信号光の走査位置を蛍光像に基づいて検出 されたセンチネルリンパ節に一致させる方法を意味し、 如何なる方法であってもよく、例えば蛍光像を可視画像 に変換してモニタに表示し、センチネルリンパ節の位置 35 を目視により確認し、その画素位置を入力し、信号光の 走査位置をその画素位置に対応する生体観察部上の位置 へ一致させる方法や、蛍光像から最も蛍光強度の大きい 画素位置すなわちセンチネルリンパ節の位置を画像処理 により算出し、信号光の走査位置をその画素位置に対応 する生体観察部上の位置へ一致させる方法などがある。 【0018】本発明によるセンチネルリンパ節光断層画

【0018】本発明によるセンチネルリンハ町光断層画像取得装置は、生体の病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を検出するセンチネルリンパ節検出手段と、コ45 ヒーレンス長5μm以下の低コヒーレンス光である信号光で、前記検出されたセンチネルリンパ節を走査し、該センチネルリンパ節の所定深度からの反射光と、前記信号光と僅かな周波数差を有する参照光との干渉を用いて、前記センチネルリンパ節の超高分解能光断層画像を

50 取得するOCT手段とを備えたことを特徴とするもので

05

ある。ここで、「OCT」とは、低コヒーレンス光の干 渉を用いて光断層画像を取得するOptical Coherence To mographyを意味し、「OプラスE Vol. 21, No. 7 P. 802~ 804」(春名正光著)に詳細に記載されている。

【0019】また本発明者により出願された特願2000-6 7264においても、低コヒーレンス光の光源として、ファ イパ光源を用いたOCT装置が記載されている。これら のOCT装置では、光源から出射された低コヒーレンス 光を信号光と参照光に分割し、ピエゾ素子等により信号 光または参照光の周波数を僅かにシフトさせ、信号光を 被測定部に照射し該被測定部の所定の深度で反射した反 射光と参照光とを干渉させ、その干渉光の光強度をヘテ ロダイン検波により測定し、該干渉光強度に基づいて光 断層情報を取得するものであり、参照光の光路上に配置 した可動ミラー等を微少移動させ、参照光の光路長を僅 かに変化させることにより、参照光の光路長と信号光の 光路長が一致した、被測定部の深度での情報を得ること ができる。また、信号光を被測定部に照射する位置を微 少距離ずつずらしながら測定を繰り返すこと、すなわち 信号光で被測定部を走査することにより、走査線上の断 層画像を得ることができる。

【0020】上記センチネルリンパ節検出手段は、近赤外波長帯域近傍の蛍光を発する近赤外蛍光色素が予め注入された病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を含む生体観察部に対し、近赤外蛍光色素の励起波長帯域にある励起光を照射する励起光照射手段と、生体観察部から発せられる近赤外波長帯域近傍の蛍光による像を撮像する撮像手段と、該撮像手段で撮像された蛍光像に基づいてセンチネルリンパ節を検出する検出手段とからなるものでもよい。

【0021】ここで、「撮像された近赤外波長帯域近傍の蛍光像に基づいてセンチネルリンパ節を検出する検出 手段」とは、例えば近赤外波長帯域近傍の蛍光像の画素 毎の蛍光強度を画像処理により比較し、最も蛍光強度が 大きい画素をセンチネルリンパ節と見なすものなどがあ る。

【0022】さらに、上記〇CT手段は、上記検出手段により蛍光像に基づいて検出されたセンチネルリンパ節の位置に、前記信号光の走査位置を一致させる走査位置制御手段を有するものでもよい。

【0023】ここで、「蛍光像に基づいて検出されたセンチネルリンパ節の位置に信号光の走査位置を一致させる走査位置制御手段」とは、信号光の走査位置を定める手動操作を不要とし、自動的に信号光の走査位置を蛍光像に基づいて検出されたセンチネルリンパ節に一致させる手段を意味し、如何なる手段であってもよく、例えば、蛍光像から最も蛍光強度の大きい画素位置すなわちセンチネルリンパ節の位置を画像処理により算出し、信号光の走査位置をその画素位置に対応する生体観察部上の位置へ一致させるものなどがある。

【0024】低コヒーレンス光の波長は、600m以上 1700m以下であることが好ましい。

【0025】なお、本発明においては、上記低コヒーレンス光を射出する光源は、特定の光源に限定されるものではなく、コヒーレンス長5μm以下の低コヒーレンス光を射出するものであれば、如何なる光源であってもよい。

[0026]

【発明の効果】本発明によるセンチネルリンパ節光断層 10 画像取得方法および装置においては、コヒーレンス長5 μm以下の低コヒーレンス光である信号光で、検出され たセンチネルリンパ節を走査し、センチネルリンパ節の 超高分解能光断層画像を取得している。信号光によりセ ンチネルリンパ節を走査することで、超高分解能光断層 15 画像が取得できるので、チネルリンパ節を切除する必要 がない。またこの超高分解能光断層画像の分解能は低コ ヒーレンス光のコヒーレンス長に依存するが、コヒーレ ンス長5μm以下の低コヒーレンス光を使用することに より、光断層画像の分解能を細胞レベルまで向上するこ とができる。したがって、上記センチネルリンパ節光断 層画像取得方法および装置により、センチネルリンパ節 を切除することなく、細胞画像である超高分解能光断層 画像を取得することができる。病理医あるいは病理診断 装置により、この超高分解能光断層画像を用いて病理診 25 断を行えば、センチネルリンパ節に病変が転移していな い場合、すなわちセンチネルリンパ節の切除が不用な場 合には、センチネルリンパ節の切除を行うことなく、手 術を終了することができる。

【0027】また、上記センチネルリンパ節の検出を、30 近赤外蛍光色素が予め注入された病変組織近傍におけるセンチネルリンパ節を含む生体観察部に励起光を照射し、生体観察部から発せられる近赤外波長帯域近傍の蛍光を撮像し、撮像された近赤外波長帯域近傍の蛍光像に基づいて行うようにした場合には、センチネルリンパ節を含む生体観察部を画像化することができ、容易にセンチネルリンパ節を検出できる。

【0028】さらに、上記蛍光像に基づいてセンチネルリンパ節を検出する場合には、センチネルリンパ節の位置を、蛍光像における画素位置として指定できるため、 20回素位置に対応する生体観察部上の位置に、信号光の走査位置を自動的に一致させればよく、傾わしい手動

() この圏案位置に対応する生体観察部上の位置に、信号光の走査位置を自動的に一致させればよく、煩わしい手動操作が不要になるうえ、迅速に超高分解能光断層画像を取得することができ、利便性が向上する。

【0029】さらに、低コヒーレンス光の波長が、600m以上1700m以下の範囲内であれば、信号光がセンチネルリンパ節において、望ましい透過性および散乱性を有するので、所望の光断層画像を取得することができる。

[0030]

50 【発明の実施の形態】以下、本発明の具体的な実施の形

態について図面を用いて説明する。図1は、本発明のセンチネルリンパ節光断層画像取得方法を実施するセンチネルリンパ節光断層画像取得装置の第1の実施の形態の全体を示す概略構成図である。このセンチネルリンパ節光断層画像取得装置は、ラジオアイソトープをトレーサとして使用したRI法を用いてセンチネルリンパ節の検出を行い、このセンチネルリンパ節の切除を行うことなく、細胞画像である超高分解能光断層画像を取得するものであり、オープンサージェリーに適用されるものである。

【0031】本発明の実施の形態にかかるセンチネルリンパ節光断層画像取得装置は、注入されたラジオアイソトープから放射されるガンマ線量を測定することによりセンチネルリンパ節を検出するセンチネルリンパ節検出部10と、該センチネルリンパ節検出部10により検出されたセンチネルリンパ節の光断層画像データを取得する〇CT部11と、該〇CT部11で取得された光断層画像データを可視画像として表示するモニタ12とを備えている。【0032】センチネルリンパ節検出部10は、ガンマ線

量を測定するガンマプロープ80と、測定値を表示するガ

ンマ線量表示部90とから構成される。

160 とを備えている。

【0033】OCT部11は、中心波長800mで、コヒーレンス長が1.4 μmである低コヒーレンス光L1を出射する光源部100と、可視光であるエイミング光L2を出射するエイミング光L2を出射するエイミング光M源部110と、低コヒーレンス光L1の参照光L3および信号光L4への分割および合波を行うファイバ結合光学系120と、参照光L3の光路上に配され、参照光L3の光路長を変化させる光路遅延部130と、信号光L4で生体組織のセンチネルリンパ節1を走査する光走査部140と、センチネルリンパ節1の所定の面で反射された信号光L4、と参照光L3との干渉光L5の強度を検出するパランス差分検出部150と、バランス差分検出部150で検出された干渉光L5の光強度からセンチネルリンパ節1の所定の面で反射された信号光L4、の強度を求めるヘテロダイン検出を行い、光断層画像データを生成する信号処理部

【0034】OCT部11の光源部100は、励起光が入射されると低コヒーレンス光L1を射出するファイバ光源101と、該ファイバ光源101を励起する励起光である波長660mのレーザ光を射出する半導体レーザ102と、励起光をファイバ光源101の入射端面に集光するレンズ103と、低コヒーレンス光L1に含まれている励起光をカットするために、700m以下の波長帯域の光をカットする励起光カットフィルタ104と、ファイバ光源101から出射された低コヒーレンス光L1を集光するレンズ105およびレンズ106とを備えている。

【0035】ファイバ光源101 は、中心にコア107 を有する光ファイバであり、コア107 には、励起光を吸収して発光する色素がドープされている。励起光がファイバ

光源101 に入射すると、ファイバ光源101 の出射端からは、中心波長が約800 mで、コヒーレント長1.4 μ mの低コヒーレンス光L1が出射される。

【0036】エイミング光源部110は、エイミング光L2 05 として赤色のレーザ光を射出する半導レーザ111と、該 半導体レーザ111から出射されたエイミング光L2を集光 するレンズ112とを備えている。

【0037】ファイバ結合光学系120は、ファイバ光源 101 から出射された低コヒーレンス光L1を信号光L4と参 10 照光L3とに分割し、また、信号光L4のセンチネルリンパ 節1の所定の深部からの反射である信号光L4'と参照光 L3を合波し、干渉光L5を得るファイバカプラ121 と、光 源部100 とファイバカプラ121 の間に設けられるファイ バカプラ122 およびファイバカプラ123 と、参照光L3に 15 僅かな周波数シフトを生じさせるピエゾ素子124 と、光 源部100 とファイバカプラ122 を繋ぐファイバ125 と、 エイミング光源部110 とファイバカプラ123 とを繋ぐフ ァイバ126 と、ファイバカプラ121 および122 を介して 光路遅延部130 とバランス差分検出部150 を繋ぐファイ 20 バ127 と、ファイバカプラ121 を介して光走査部140 と バランス差分検出部150 を繋ぐファイバ128 とを備えて いる。なお、ファイバ125 、127および128 はシングル モード光ファイバである。

【0038】光路遅延部130は、ファイバ127から射出25 された参照光L3を平行光に変換し、また反射された参照光L3をファイバ127へ入射させるレンズ131と、図1における水平方向への移動により参照光L3の光路長を変化させるプリズム132と、該プリズムを水平方向へ移動させる駆動部133とを備えている。

30 【0039】光走査部140 は、ファイバ128 から射出された信号光L4をセンチネルリンパ節1まで導光し、かつセンチネルリンパ節1で反射した信号光L4'をファイバ128に入射させるレンズ141、ミラー142、ミラー143 およびレンズ144 と、ミラー142 とミラー143 を駆動する駆動部145 とを備えている。駆動部145 は図示省略された手動入力部に接続され、手動入力により、任意の直線上の光走査を行う。

【0040】パランス差分検出器150は、干渉光L5の光強度を測定する光検出器151および152と、光検出器15401の検出値と光検出器152の検出値の入力パランスを調整し、ノイズ成分やドリフト成分を相殺した上で、差分を増幅する差動増幅器153とを備えている。

【0041】次に第1の具体的な実施の形態であるセンチネルリンパ節光断層画像取得装置の作用について説明する。まず、手術前日にラジオアイソトープを癌の周囲に、経皮的にまたは内視鏡を使用して局注する。注入されたラジオアイソトープは、注入部位よりリンパ管に移行し、一定時間の間センチネルリンパ節に留まる。ラジオアイソトープを注入の数時間後に、リンフォシンチグ50ラフィーを行い、おおまかな位置をマーキングする。癌

の切除手術の際には、その位置を切開して、ガンマプロ ープ80を微少移動させつつ切開位置周辺のリンパ節から 放射されるガンマ線量を測定する。術者は、ガンマ線量 表示部90に表示される測定値に基づいて、放射している ガンマ線量のもっとも多いリンパ節をセンチネルリンパ 節として検出する。

【0042】センチネルリンパ節が検出された後、この センチネルリンパ節の光断層画像を取得する。この際セ ンチネルリンパ節を生体から切除する必要はない。

【0043】光断層画像取得の際には、まず、エイミン グ光源部110 の半導体レーザ111 から射出された赤色の エイミング光L2が、レンズ112 により集光されファイバ 126に導入される。ファイバ126 、ファイバカプラ123 、ファイバ125 、ファイバカプラ122 、ファイバ127 、ファイバカプラ121 およびファイバ128 を介して導 光されたエイミング光L2は、レンズ141 、ミラー142 、

ミラー143 およびレンズ144 を介して生体組織上に赤

色のスポット光として照射される。

【0044】ミラー142 およびミラー143 は、図示省略 された手動入力部からの手動入力により駆動部145 を介 して、その角度が制御される。術者は、エイミング光が センチネルリンパ節1上に照射されるようにミラー142 およびミラー143 の角度を制御し、その後、測定開始位 置および測定終了位置をエイミング光L2を用いて駆動部 145 に設定する。

【0045】測定位置が設定された後、光断層画像取得 用の低コヒーレンス光LIが光源部100 から射出される。 測定時には、ミラー142 およびミラー143 は測定位置に 光を照射するような角度に駆動部145 により制御されて

【0046】まず、半導体レーザ102から射出された波 長660nmの励起光は、レンズ103により集光され、 ファイバ光源101 のコア107 に導入される。励起光は、 コア107 内を伝搬しながら、ドープされた色素に吸収さ れる。励起光を吸収した色素は、基底状態から励起状態 に遷移する。励起状態からは、熱緩和や発光過程を通し て、基底状態へ戻る。ファイバ光源101 は、光共振器を 構成していないため、個々の発光がランダムに、相関無 く増幅されながら、コア107 内を伝搬し、自然放出光と してファイバ光源101 の端面から出射する。

【0047】この自然放出光は、コア107内にドープさ れた色素の発光スペクトルとファイバ光源101 の伝送特 性から決まるスペクトル特性を有する低コヒーレンス光 L1である。また、その光強度は、励起光の光強度とコア 107 内にドープされた色素の量に依存する。すなわち、 励起光の光強度、ファイバ光源101 のコア107 内にドー プされる色素の種類と量、およびファイパ光源101 の長 さを適宜選択することにより、所望の中心波長、スペク トル幅および光強度を有する低コヒーレンス光LIが得ら れる。

【0048】本実施の形態に用いられるファイバ光源10 1 からは、中心波長が約800㎜、コヒーレンス長が 1. 4μmの低コヒーレンス光LIが出射され、この低コ ヒーレンス光L1は、レンズ105 により平行光に変換さ 05 れ、励起光カットフィルタ104 を透過後、レンズ106 に より集光され、ファイバ125 に導入される。

【0049】ファイバ125 を伝搬した低コヒーレンス光 L1は、ファイバカプラ122 で、ファイバ127 に導入さ れ、さらに、ファイバカプラ121 で、ファイバ127 内を 10 光路遅延部130の方向へ進行する参照光L3と、ファイバ1 28 内を光走査部140の方向へ進行する信号光L4とに分割 される。

【0050】参照光L3は光路上に設けられたピエゾ素子 124 により変調され、参照光L3と信号光L4には、僅かな 15 周波数差△ f が生じる。

【0051】信号光L4は光走査部140のレンズ141、ミ ラー142 、ミラー143 およびレンズ144 を経てセンチネ ルリンパ節1へ入射される。センチネルリンパ節1に入 射された信号光L4のうちセンチネルリンパ節1の所定の 20 深度で反射された信号光L4'は、レンズ144、ミラー14 3 、ミラー142 およびレンズ141 によりファイバ128に 帰還せしめられる。ファイバ128 に帰還せしめられた信 号光L4'は、ファイバカプラ121 において、後述するフ ァイバ127 に帰還せしめられた参照光L3と合波される。

【0052】一方、ピエゾ素子124 で変調された後の参 25 照光L3は、ファイバ127 内を伝搬し光路遅延部130 のレ ンズ131 を介して、プリズム132 に入射し、このプリズ ム132 で反射され再度レンズ131 を透過して、ファイバ 127 に帰還せしめられる。ファイバ127 に帰還せしめら 30 れた参照光L3はファイバカプラ121 で、上述した信号光 L4'と合波される。

【0053】ファイバカプラ121 で合波された信号光L 4'および参照光L3は、再び同軸上に重なることになり 所定の条件の時に信号光L4'と参照光L3が干渉し、干渉 35 光L5となり、ピート信号を発生する。

【0054】参照光L3および信号光L4'は、可干渉距離 の短い低コヒーレンス光LIであるため、低コヒーレンス 光L1が信号光L4と参照光L3に分割されたのち、信号光L4 (L4') がファイバカプラ121に到達するまでの光路長 40 が、参照光L3がファイバカプラ121に到達するまでの光 路長に略等しい場合に両光が干渉し、この干渉する両光 の周波数差 (△f) で強弱を繰り返すビート信号が発生 する。

【0055】干渉光L5は、ファイバカプラ121で分割さ 45 れ、一方は、ファイバ127 を伝搬してバランス差分検出 器150 の光検出器151 に入力され、他方はファイバ128 を伝搬して光検出器152 に入力される。

【0056】光検出器151 および152 では、干渉光L5か ら上記ピート信号の光強度を検出し、差動増幅器153

50 で、光検出器151 の検出値と光検出器152 の検出値の差

分を求め、信号処理部160 へ出力する。なお、差動増幅器153 は、その入力値の直流成分のバランスを調整する機能を備えているため、たとえ光源部100 から出射された低コヒーレンス光LIにドリフトが生じている場合でも、直流成分のバランスを調整した上で差分を増幅することにより、ドリフト成分は相殺され、ピート信号成分のみが検出される。

【0057】なおこのときに、プリズム132 は、駆動部133 により、その光軸方向(図中水平方向)に移動される。このため参照光L3がファイバカプラ121に到達するまでの光路長が変化する。このため参照光L3と干渉する信号光L4(L4)の光路長も変化するため、断層情報を取得する深度も変化する。

【0058】上記の動作により、センチネルリンパ節1の所定点における表面から所望の深度までの断層情報を取得したのち、光走査部140のミラー142およびミラー143により、信号光L4の入射点を予め駆動部145に設定された測定終了位置の方向に僅かに移動させ、同様に所定の深度までの断層情報を取得する。このような動作を繰り返すことにより、センチネルリンパ節1の光断層画像を得ることができる。

【0059】信号処理部160では、バランス差分検出部150で検出された干渉光L5の光強度からセンチネルリンパ節1の所定の面で反射された信号光L4'の強度を求めるヘテロダイン検出を行い、光断層画像データに変換し、モニタ12に出力する。

【0060】モニタ12では、信号処理部160から出力された光断層画像データを可視画像として表示する。なお、コヒーレンス長が 1.4μ mである低コヒーレンス光を使用することにより、光断層画像の分解能が細胞レベルまで向上した超高分解能光断層画像を取得するができる。

【0061】上記の作用により、センチネルリンパ節1を切除することなく、センチネルリンパ節1の細胞画像である超高分解能光断層画像を取得することができる。このため、病理医あるいは病理診断装置により、この超高分解能光断層画像を用いて病理診断を行えば、センチネルリンパ節1に病変が転移していない場合、すなわちセンチネルリンパ節の切除が不用な場合には、センチネルリンパ節1の切除を行うことなく、手術を終了することができる。また、波長800mの低コヒーレンス光を用いたため、信号光がセンチネルリンパ節1において、望ましい透過性および散乱性を有するので、所望の光断層画像を取得することができる。

【0062】次に、本発明のセンチネルリンパ節光断層 画像取得方法を実施するセンチネルリンパ節光断層画像 取得装置の第2の実施の形態について、図2を用いて説 明する。図2はこのセンチネルリンパ節光断層画像取得 装置の全体を示す概略構成図である。本装置は、腹腔鏡 装置に適用されたものであり、病変部周囲にシアニン系 色素であるインドシアニングリーンが予め注入された被験者の生体観察部に近赤外波長帯域近傍の励起光を照射し、生体観察部の近赤外蛍光像を撮像し、該近赤外蛍光像を可視画像に変換した蛍光画像を表示して、蛍光を発しているセンチネルリンパ節を検出し、このセンチネルリンパ節の光断層画像を取得するものである。

【0063】このセンチネルリンパ節光断層画像取得装置は、患者の体間に挿入される腹腔鏡部20と、生体観察部の通常画像および近赤外蛍光像撮像用の観察部画像取10 得部21と、センチネルリンパ節の光断層画像を取得するOCT部22と、通常画像と蛍光画像が重畳された観察部画像と、センチネルリンパ節の光断層画像を表示する表示部23とを備えている。なお、図1に示す第1の具体的な実施の形態と共通の要素については同番号を付し、特15 に必要のない限りその説明は省略する。

【0064】腹腔鏡部20は、挿入部210と撮像部220と を備えている。挿入部210は、内部に先端まで延びるラ イトガイド211、実線位置に配置された時に信号光L4お よびエイミング光L2を反射する切換ミラー212、白色光 20 L6の反射光L8からなる通常像および近赤外蛍光L9からな る近赤外蛍光像を結像するレンズ213とを備えている。 またライトガイド211および切換ミラー212の先端部、 すなわち挿入部210の先端部には、照明レンズ214およ び対物レンズ215とを備えている。ライトガイド211 25 は、多成分ガラスファイバからなり、後述する照明ユニ

ット200 へ接続されている。

【0065】撮像部220は、近赤外蛍光像を撮像する近赤外用CCD221と、通常像を撮像するカラーCCD222と、近赤外蛍光L9および反射光L8を分離するダイクロ30イックミラー223と、近赤外蛍光L9および励起光L8の反射光が重畳された光から、励起光L8の反射光を除去するための励起光カットフィルタ224と、近赤外用CCD221に接続され、撮像信号を伝送するCCDケーブル225と、カラーCCD222に接続され、撮像信号を伝送する35CCDケーブル226とを備えている。なお、ダイクロイックミラー223は、波長780m以下の光を透過し、波長780m以上の光を直角方向に反射し、励起光カットフィルタ224は波長800m以下の光をカットする。

【0066】観察部画像取得部21は、通常像撮像用の白40 色光および蛍光像撮像用の励起光を発する光源を備える照明ユニット200と、画像処理ユニット230とを備えている。照明ユニット200は、蛍光像撮像用の波長790nmの励起光L7を発する半導体レーザ201、通常像撮像用の白色光L6を発する白色光源202、および白色光L6と励45 起光L7を所定タイミングで切り換えて照射するための切換ミラー203とからなる。

【0067】画像処理ユニット230 は、通常像をカラー画像として表示するための画像処理を行う通常画像形成部231 と、近赤外蛍光像を光強度に応じた階調画像として表示するための画像処理を行う蛍光画像形成部232

と、通常像のカラー画像および蛍光像の階調画像をインボーズする重畳画像形成部234 とから構成されている。

【0068】通常画像形成部231では、カラーCCD222で撮像された通常像の信号処理を行い、カラー画像信号を作成し、デジタル変換した後、いったん図示省略したメモリに保存する。表示タイミングに合わせてメモリからカラー画像信号を読み出し、アナログ変換後、さらにビデオ信号に変換して重畳画像形成部234へ出力する。

【0069】蛍光画像形成部232 では、近赤外用CCD 221 で得られた近赤外蛍光像の信号処理を行い、近赤外蛍光強度に応じた緑色の階調画像信号を作成し、デジタル変換したのち、いったん図示省略したメモリに保存する。表示タイミングに合わせて、メモリから階調画像信号を読み出し、アナログ変換後、さらにピデオ信号に変換して重畳画像形成部234 へ出力する。

【0070】重畳画像形成部234 は、通常画像形成部231 から出力されたカラー画像信号と蛍光画像形成部232 から出力された階調画像信号とをインポーズし、表示信号として後述する表示部23のモニタ250 に出力する。

【0071】OCT部22は、低コヒーレンス光L1を出射する光源部100と、エイミング光L2を出射するエイミング光源部110と、各光の分波および合波を行うファイバ結合光学系120と、参照光L3の光路長を変化させる光路遅延部130と、信号光L4で生体組織のセンチネルリンパ節1を走査する光走査部240と、干渉光L5の強度を検出するバランス差分検出部150と、ヘテロダイン検出を行い、光断層画像データを生成する信号処理部160とを備えている。

【0072】光走査部240は、ファイバ128から射出された信号光L4を挿入部210まで導光し、かつセンチネルリンパ節1で反射した信号光L4、をファイバ128に入射させるレンズ141、ミラー142およびミラー143と、ミラー142とミラー143の角度を制御する制御部241とを備えている。制御部241は、後述するモニタ250に接続され、モニタ250上に表示された観察部画像上で指定された画素位置と、信号光L4の走査位置が一致する用にミラー142およびミラー143の角度を制御する。

【0073】表示部23は、光断層画像を表示するモニタ12と、観察部画像を表示するモニタ250と、こ観察部画像上の所望の画素位置を指定するペン型の入力部251とを備えている。なお、各部位は、図示省略されたコントローラに接続され、動作タイミングが制御されている。

【0074】以下、上記構成のセンチネルリンパ節光断層画像取得装置の作用について説明する。まず、観察部画像を撮像して、被験者の消化管内にできた腫瘍に対するセンチネルリンパ節を検出する際の作用を説明し、その後でセンチネルリンパ節の光断層画像を取得する際の作用を説明する。

【0075】腹腔鏡装置による手術を行う所定時間前

に、内視鏡を被験者の消化管内に挿入し、被験者の体重 1 kgに対して5 mg相当のシアニン系色素であるインドシ アニングリーンを、鉗子口を介し腫瘍の周囲に局注す る。血漿タンパクと結合したインドシアニングリーン

05 は、図3に示すような吸収スペクトルおよび蛍光スペクトルを示し、その吸収極大波長は805mmであり、蛍光極大波長は835mmである。

【0076】所定時間経過し、腹腔鏡装置による手術を行うときには、腫瘍の周囲に局注されたインドシアニン10 グリーンは、リンパ管を経て、センチネルリンパ節11に蓄積されている。センチネルリンパ節11は、厚さ1cm以下の脂肪等の生体組織により覆われている。この状態で、センチネルリンパ節の検出を行う。

【0077】本センチネルリンパ節光断層画像取得装置15 においては、通常像の撮像と近赤外蛍光像の撮像は、時分割で行われる。説明を簡単にするために、まず、最初に、通常画像を撮像するための作用について説明し、その後蛍光画像を撮像するための作用について説明する。両画像を撮像する際には、腹腔鏡の挿入部210 に設けられた切換ミラー212 は、反射光L8および近赤外蛍光L9の進行を妨害しないように波線位置に移動している。

【0078】まず、通常像を撮像する時には、照明ユニット200 内の切換ミラー203 は、白色光L6の進行を妨害しないように破線の位置に移動する。白色光源202 から25 出力される白色光L6は、レンズ205 およびレンズ206 によってライトガイド211 に入射され、腹腔鏡の挿入部210 の先端まで導光された後、照明レンズ214 からセンチネルリンパ節11を含む生体観察部10へ照射される。

【0079】白色光L6の反射光L8は対物レンズ215 によ 30 って集光され、レンズ213 により、カラーCCD222 上 に結像する。カラーCCD222 で光電変換された通常像 の撮像信号は、CCDケーブル225 を介して通常画像形 成部231 に出力される。

【0080】通常画像形成部231では、まずカラーCC D222で撮像された信号の相関二重サンプリング、クランプ、ブランキング、増幅等のプロセス処理を行い、その後、輝度信号と色信号を分離し、カラー画像信号を算出する。その後、カラー画像信号はデジタル変換され、メモリに保存される。表示タイミングに合わせてメモリ から読み出されたカラー画像信号は、アナログ変換された後、ビデオ信号に変換され、重畳画像形成部234に出力され、後述する蛍光画像の階調画像信号とインボーズされた観察部画像信号として、モニタ250へ出力される。

45 【0.081】次に、蛍光画像を表示する場合の作用について説明する。切換ミラー203 は、半導体レーザ201から照射された励起光L7がライトガイド211の方向へ反射するように、実線の位置へ移動する。半導体レーザ201から射出される励起光L7は、レンズ204を経て切換ミラー203へ向かう。切換ミラー203により、反射された励

起光L7はレンズ206 によってライトガイド211 に入射され、腹腔鏡の挿入部210 の先端まで導光された後、照明レンズ214 からセンチネルリンパ節1を含む生体観察部2へ照射される。

【0082】生体観察部2から発せられる近赤外蛍光L9と、励起光L7の反射光は、集光レンズ215 およびレンズ213 により集光され、ダイクロイックミラー223 で反射され、励起光カットフィルタ224に入射する。励起光L7の反射光は励起光カットフィルタ224 でカットされ、近赤外蛍光L9のみが、近赤外用CCD221 に入射する。近赤外用CCD221 の感光部で近赤外光の強弱に応じて光電変換された信号電荷は、CCDケーブル226 を介して蛍光画像形成部232 へ出力される。

【0083】蛍光画像形成部232では、近赤外用CCD 221から出力された信号の相関二重サンプリング、クランプ、ブランキング、増幅等のプロセス処理を行い、その後、近赤外光の強弱に応じた緑色の階調画像信号を作成する。この階調画像信号をデジタル化した後、いったんメモりへ保存する。表示タイミングに合わせてメモリから読み出された階調画像信号は、アナログ変換された後ピデオ信号に変換され、重畳画像形成部234に出力され、前述のカラー画像信号とインポーズされた観察部画像信号として、モニタ250へ出力される。通常画像が、図4の(a)に示すような防調画像であれば、カラー画像で、蛍光画像が図4の(b)に示すような階調画像であれば、カラー画像信号と階調画像信号がインポーズされた画像は、図4の(c)に示すような観察部画像となる。

【0084】モニタ250では、ビデオ信号として入力された表示画像信号を変換し、表示する。通常画像は、生体組織の赤色が基調となり、階調画像は光強度が大きいほど、緑色が濃くなるため、光強度の大きい部分、すなわちセンチネルリンパ節1が存在する場所は、黄色に表示される。なお、上記一連の動作は図示省略したコントローラによって動作タイミングが制御される。

【0085】術者は、モニタ250 に表示された生体観察部2の画像を観察し、センチネルリンパ節1の位置を把握する。センチネルリンパ節1が脂肪などの生体組織に覆われている場合には、これらの生体組織を剥離したのち、光断層画像を撮像する測定開始位置および測定終了位置を、ペン型の入力部253 を用いて、モニタ250 に表示された画像から指定する。

【0086】光走査部240の制御部241は、モニタ250に入力された測定開始位置および測定終了位置の画素位置に基づいて、生体観察部2上における信号光L4の走査位置を算出し、ミラー142およびミラー143の角度を制御する。この後、第1の実施の形態と同様な動作により、光断層画像を取得し、モニタ12上に表示する。

【0087】上記の作用により、第1の実施の形態における効果と同様な効果が得られ、かつ近赤外蛍光色素が予め注入された病変組織近傍におけるセンチネルリンパ

節を含む生体観察部に励起光を照射し、生体観察部から 発せられる近赤外波長帯域近傍の蛍光を撮像し、撮像された近赤外波長帯域近傍の蛍光像を化可視画像に変換 し、表示された観察部画像から目視によりセンチネルリ ンパ節1を検出したので、容易にセンチネルリンパ節を 検出できる。

【0088】さらに、上記観察部画像上のセンチネルリンパ節が表示されている画素位置を指定することにより、信号光L4の走査位置を、センチネルリンパ節1の位 間に自動的に制御できるので、煩わしい手動操作が不要になるうえ、迅速にセンチネルリンパ節1の超高分解能光断層画像を取得することができ、本装置の利便性が向上する。

【0089】なお、本実施の形態においては、観察部画 15 像上のセンチネルリンパ節1における光断層画像の測定 開始位置および測定終了位置をペン型の入力部251によ り入力したが、これに限られるものではなく、例えば画 面上に表示されたカーソルのクリックにより測定開始位 置および測定終了位置を指定するものや、座標を入力を 20 入力することにより測定開始位置および測定終了位置を 指定するものなどでもよい。

【0090】また、センチネルリンパ節の検出を階調画像である蛍光画像が重畳された観察部画像の目視により行ったが、これに限られるものではなく、例えば蛍光強度を数値表示した画像の目視によりセンチネルリンパ節を検出したり、あるいは蛍光画像において最も近赤外蛍光の蛍光強度が大きいエリアを画像処理により自動的に検出することによりセンチネルリンパ節を検出するもの等でもよい。

30 【0091】さらに、腹腔鏡部20の先端部において、エイミング光L2および信号光L4を反射させるための光学素子として切換ミラー212を用いたが、これに限られるものではなく、例えばダイクロイックミラーやハーフミラーを用いることもできる。すなわち反射光L8および近赤外光L9の少なくとも一部を透過し、エイミング光L2および信号光L4の少なくとも一部を反射するものであれば、如何なるものでもよい。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明による第1の実施の形態であるセンチネ 40 ルリンパ節光断層画像取得装置の概略構成図

【図2】本発明による第2の実施の形態であるセンチネルリンパ節光断層画像取得装置の概略構成図

【図3】インドシアニングリーンの吸収スペクトルおよび蛍光スペクトルを示す図

45 【図4】表示画像の説明図

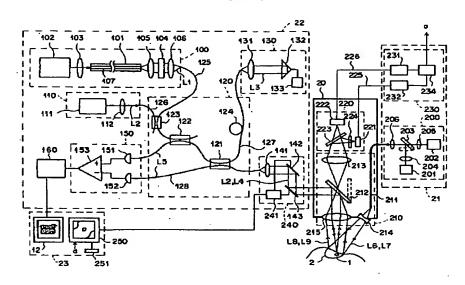
【符号の説明】

- 1 センチネルリンパ節
- 2 生体観察部
- 10 センチネルリンパ節検出部
- 50 11,22 OCT部

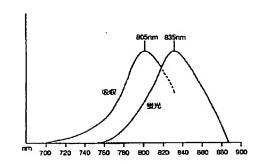
特開2002-95663

12, 250	モニタ,		203, 223	ダイクロイックミラー
20	腹腔鏡部		210	挿入部
21	観察部画像取得部		211	ライトガイド
23	表示部		212	切換ミラー
80	ガンマプローブ	05	220	撮像部
90	ガンマ線量表示器		221	近赤外用CCD
100	光源部		222	カラーCCD
110	エイミング光源部		224	励起光カットフィルタ
120	ファイバ結合光学系		230	画像処理ユニット
121,122,123 ファイバカプラ			231	通常画像形成部
124	ピエゾ素子		232	蛍光画像形成部
125, 126, 127, 128 ファイバ			234	重畳画像形成部
130	光路遅延部		251	入力部
132	プリズム		LI	低コヒーレンス光
140 ·	光走査部	15	L2	エイミング光
150	バランス差分検出部		L3	参照光
151, 152	光検出器		L4	信号光
153	差動増幅器		L5	干涉光
160	信号処理部		L6	白色光
200	照明ユニット・	20	L7	励起光
201	半導体レーザ		L8	反射光 ·
202	白色光源		L9 -	近赤外蛍光

【図2】



[図3]



フロントページの続き

F 夕一ム (参考) 2F065 AA52 CC16 FF04 FF41 FF52 GG06 GG22 JJ03 JJ05 JJ26 LL03 LL04 LL10 LL12 LL21 LL62 MM16 QQ24 QQ31 SS02 2G043 AA03 BA16 EA01 EA14 HA01 40 HA02 HA05 HA06 HA09 HA15 JA02 KA01 KA02 KA05 KA09 LA03 NA06 2G059 AA05 BB12 CC16 EE02 EE07 EE09 FF08 GG01 HH01 HH02 45 HH06 JJ02 JJ11 JJ12 JJ13 JJ17 JJ18 JJ22 MM01 MM09 MM10 PP04